

LENGAN ROBOT ENAM SUMBU

Proyek Riset Lengan Robot Motion Replicator

Hardtmann-Mekatroniske memperkenalkan inovasi Lengan Robot Motion Replicator, yang dikembangkan bersama Institut Teknologi Bandung.

Sistem robotik enam sumbu ini menawarkan kelincahan dengan enam derajat kebebasan, kontrol presisi tinggi untuk gerakan akurat, desain modular dan kokoh untuk keperluan industri, serta integrasi otomatisasi yang mulus.

Hardtmann memberikan keahlian dalam bidang manufaktur, sistem kontrol, dan protokol komunikasi. Proyek ini menunjukkan kemampuan mekatronika perusahaan, kekuatan kolaborasi riset, dan kemampuan menciptakan solusi otomatisasi mutakhir di berbagai industri.

